

# Etude des transformations du plan euclidien qui conservent les rapports de distance.

**Cadre:** On se place dans un plan affine euclidien orienté  $\mathcal{P}$  de plan vectoriel associé  $\vec{\mathcal{P}}$ .

## Pré-requis:

- ◇ La connaissance de la structure d'espace affine du plan (Calcul de vecteurs et relation de Chasles).
- ◇ La notion d'application affine.
- ◇ Définition et propriétés des isométries euclidienne du plan, avec leur classification (On notera  $\text{Is}(\mathcal{P})$  le groupe des isométrie de  $\mathcal{P}$ ).
- ◇ Définition et propriétés des homothéties affines.
- ◇ L'identification de  $\mathbb{C}$  au plan vectoriel euclidien  $\vec{\mathcal{P}}$  (En particulier, l'interprétation géométrique du module et de l'argument).
  
- ◇ Notion d'angle orienté de vecteurs.
- ◇ La définition d'une transformation du plan.

**Notations:** Dans cet exposé, on notera  $H_{I,k}$  l'homothétie de centre  $I$  et de rapport  $k$  ( $k \in \mathbb{R}_+^*$ ),  $R_{I,\theta}$  la rotation de centre  $I$  et d'angle  $\theta$  et  $s_\Delta$  la réflexion d'axe  $\Delta$ .

## 0.1 Les similitudes affines.

### Définition 0.1.1.

Une similitude de  $\mathcal{P}$  est une application de  $\mathcal{P}$  dans  $\mathcal{P}$  qui conserve les rapports de distances, c'est-à-dire telle que

$$\exists k \in \mathbb{R}_+^*, \forall (M, N) \in \mathcal{P}^2, \quad f(M)f(N) = k \cdot MN.$$

Le nombre  $k$  est appelé rapport de la similitude  $f$  et on désignera par  $\text{Sim}(\mathcal{P})$  l'ensemble des similitudes de  $\mathcal{P}$ .

**Remarques:** Une isométrie est une similitude directe de rapport 1. Toute homothétie affine de rapport  $k$  est une similitude de rapport  $|k|$ .

### Théorème 0.1.2.

Toute similitude de rapport  $k$  est, d'une infinité de façons, le produit d'une isométrie par une homothétie de rapport  $k$ .

*Démonstration.* Le produit de deux similitudes de rapports  $k$  et  $k'$  multiplie les distances par  $kk'$ ; c'est donc encore une similitude.

Soit  $f$  une similitude de rapport  $k$ , par ce qui précède,  $f \circ H_{I, \frac{1}{k}}$  est une similitude de rapport  $k \cdot \frac{1}{k} = 1$ , c'est donc un isométrie  $g$ . Ainsi,  $f = g \circ H_{I,k}$ . ■

### Conséquences:

- ◇ Une similitude est une transformation affine de partie linéaire le produit des parties linéaires de l'isométrie et de l'homothétie.
- ◇ L'ensemble  $\text{Sim}(\mathcal{P})$  est un groupe pour la loi de composition des applications.

**Remarques:** Comme une homothétie de rapport positif conserve les angles orientés, il y a deux types de similitudes affines correspondant respectivement à une décomposition faisant intervenir un déplacement ou un antidéplacement: les similitudes affines directes et les similitudes affines indirectes qui, respectivement, conservent ou inversent les angles orientés. Les similitudes affines directes  $\text{Sim}(\mathcal{P})$  forment un sous-groupe de  $\text{Sim}(\mathcal{P})$ .

### Théorème 0.1.3.

Toute similitude de rapport  $k \neq 1$ , possède un unique point fixe (appelé centre de la similitude) et s'écrit de façon unique, comme le produit commutatif d'une homothétie de rapport  $k$  par une isométrie à point fixe.

*Démonstration.* Soit  $f$  une similitude de rapport  $k \neq 1$  et de partie linéaire  $\vec{f}$ . Soient  $O$  un point fixé de  $\mathcal{P}$  et  $M$  un point quelconque de  $\mathcal{P}$ . Posons  $O' = f(O)$ . Le point  $M$  est fixe par  $f$  si, et seulement si

$$\begin{aligned}\vec{f}(\overrightarrow{OM}) = \overrightarrow{O'M} &\Leftrightarrow \vec{f}(\overrightarrow{OM}) = \overrightarrow{O'O} + \overrightarrow{OM} \\ &\Leftrightarrow (\vec{f} - \text{Id}_{\vec{\mathcal{P}}})(\overrightarrow{OM}) = \overrightarrow{O'O}.\end{aligned}$$

Cette équation vectorielle en  $M$  possède une unique solution si, et seulement si l'application  $\vec{f} - \text{Id}_{\vec{\mathcal{P}}}$  est bijective. Il suffit pour cela de constater qu'elle est injective (car on est en dimension finie), or

$$\text{Ker}(\vec{f} - \text{Id}_{\vec{\mathcal{P}}}) = \left\{ \vec{x} \in \vec{\mathcal{P}} \mid \vec{f}(\vec{x}) = \vec{x} \right\} = \vec{0},$$

car  $\vec{f}$  multiplie les norme par  $k \neq 1$ . L'application  $f$  possède donc un unique point fixe  $I$ .

D'après le premier théorème,  $f = H_{I,k} \circ g$  avec  $g$  une isométrie. Alors,  $g = H_{I,\frac{1}{k}} \circ f$  qui possède  $I$  pour point fixe. De plus, la partie linéaire de l'homothétie est  $k\text{Id}_{\vec{\mathcal{P}}}$ , par conséquent elle commute avec la partie linéaire de  $g$  et possède un point fixe  $I$  commun, donc  $H_{I,k}$  et  $g$  commutent.

En effet, si  $\vec{f} \circ \vec{g} = \vec{g} \circ \vec{f}$  et  $f(I) = g(I) = I$ , soit  $M$  un point de  $\mathcal{P}$ ,

$$\begin{aligned}\vec{f} \circ \vec{g}(\overrightarrow{IM}) &= \overrightarrow{f \circ g(I)} \quad (\text{Par functorialité}) \\ &= \overrightarrow{f \circ g(I) \circ f \circ g(M)} \\ &= \overrightarrow{I f \circ g(M)}.\end{aligned}$$

De même,  $\vec{g} \circ \vec{f}(\overrightarrow{IM}) = \overrightarrow{I g \circ f(M)}$ , ainsi  $\overrightarrow{I f \circ g(M)} = \overrightarrow{I g \circ f(M)}$  d'où  $f \circ g = g \circ f$ .

Supposons qu'il existe une seconde décomposition commutative  $f = H_{J,k} \circ h = h \circ H_{J,k}$  alors  $H_{J,k}(h(J)) = h(H_{J,k}(J)) = h(J)$ , donc  $h(J)$  est un point fixe de  $H_{J,k}$  c'est-à-dire  $h(J) = J$  et par conséquent  $J$  est un point fixe de  $f$ , or elle n'en possède qu'un, donc  $I = J$  et  $H_{J,k} = H_{I,k}$ , or  $h = H_{J,\frac{1}{k}} \circ f = H_{I,\frac{1}{k}} \circ f = g$  d'où l'unicité. ■

## 0.2 Classification et caractérisation d'une similitude affine.

### Théorème 0.2.1.

Une similitude affine est soit:

- ◊ Une isométrie: déplacement (identité, translation, rotation) ou antidéplacement (réflexion ou symétrie glissée).
- ◊ Une similitude directe à centre: le produit commutatif  $S_{I,k,\theta} := H_{I,k} \circ R_{I,\theta}$  avec  $k \neq 1$ .
- ◊ Une similitude indirecte à centre: le produit commutatif  $S_{I,k,\Delta} := H_{I,k} \circ s_{\Delta}$  avec  $\Delta$  passant par  $I$ .

On dira que  $\theta$  est l'angle de la similitude directe à centre et  $\Delta$  est l'axe de la similitude indirecte à centre.

*Démonstration.* Si  $k = 1$  c'est une isométrie.

Si  $k \neq 1$ , on a vu que la similitude affine  $f$  possède un unique point fixe  $I$  et s'écrit de manière unique comme le produit commutatif  $H_{I,k} \circ g$  avec  $g$  une isométrie de centre  $I$ . Or toute homothétie plane conserve les angles orientés, donc  $f$  est directe si, et seulement si  $g$  est directe et dans ce cas  $g$  est une rotation de centre  $I$ . Et,  $f$  est indirecte si  $g$  est indirecte et dans ce cas c'est une réflexion d'axe passant par  $I$ . ■

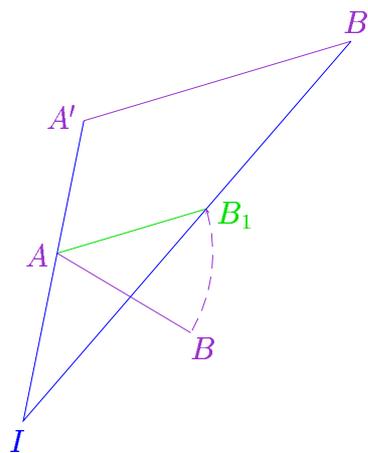
### Théorème 0.2.2.

Soient  $(A, B)$  et  $(A', B')$  deux couples de  $\mathcal{P}$  tels que  $A \neq A'$  et  $B \neq B'$ . Il existe une unique similitude directe (respectivement indirecte) transformant  $(A, B)$  en  $(A', B')$ .

*Démonstration.* Si  $AB = A'B'$  avec  $(AB)$  parallèle à  $(A'B')$ , alors la translation de vecteur  $\overrightarrow{AA'} = \overrightarrow{BB'}$  transforme  $(A, B)$  en  $(A', B')$  et c'est une similitude directe.

Si  $AB = A'B'$  avec  $(AB)$  non parallèle à  $(A'B')$ , alors on note  $O$  le point de concours de  $(AB)$  et  $(A'B')$  et la rotation de centre  $O$  et d'angle  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{A'B'})$  transforme  $(A, B)$  en  $(A', B')$  et c'est une similitude directe.

Si  $AB \neq A'B'$ ;



Alors la rotation  $r$  de centre  $A$  et d'angle  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AB_1})$  envoie  $[AB]$  sur  $[AB_1]$  avec  $(AB_1)$  parallèle à  $(A'B')$ . Soit maintenant  $I$  le point d'intersection de  $(AA')$  et  $(B_1B')$  ( $I$  existe, sinon  $AA'B'B_1$  serait un parallélogramme et  $A'B' = AB_1 = AB$ ). Ainsi l'homothétie  $h$  de

centre  $I$ , de rapport  $\frac{A'I}{AI}$  transforme  $(A, B_1)$  en  $(A', B')$  et  $h \circ r$  transforme  $(A, B)$  et  $(A', B')$  et c'est une similitude directe.

Dans tous les cas, si on compose les similitudes trouvées par une réflexion d'axe  $(A'B')$  on trouvera une similitude indirecte transformant  $(A, B)$  en  $(A', B')$ .

Supposons maintenant qu'il existe une autre similitude directe (respectivement indirecte)  $h$  transformant  $(A, B)$  en  $(A', B')$ . En composant les similitudes trouvées précédemment avec  $h^{-1}$ , on trouve toujours une similitude directe possédant deux points fixes. Une telle similitude à un rapport égal à  $\frac{AB}{A'B} = 1$ ; c'est donc un déplacement. Or un déplacement possédant deux points fixes est l'identité, d'où l'unicité recherchée. ■

### 0.3 Ecriture complexe.

Pour cette partie, on muni  $\mathcal{P}$  d'un repère orthonormé  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  et on l'identifie à  $\mathbb{C}$ .

#### Théorème 0.3.1.

Les similitudes de  $\mathcal{P}$  sont les applications dont la forme complexe est du type  $z \mapsto az + b$  ou  $z \mapsto a\bar{z} + b$  où  $(a, b) \in \mathbb{C}^* \times \mathbb{C}$  et  $|a|$  est égal au rapport de la similitude.

*Démonstration.* On sait qu'une similitude  $f$  est la composée d'une homothétie de rapport  $k$  et d'une isométrie. La forme complexe de cette homothétie est du type  $z \mapsto kz + \alpha$  avec  $\alpha \in \mathbb{C}$  et celle de l'isométrie est du type  $z \mapsto e^{i\theta}z + \beta$  ou  $z \mapsto e^{i\theta}\bar{z} + \beta$  avec  $\beta \in \mathbb{C}$ . Par composition, on en déduit que  $f$  s'écrit  $z \mapsto az + b$  avec  $a = ke^{i\theta}$  et  $|a| = k$ .

Inversement, soit  $f$  une transformation plane dont la forme complexe est du type  $z \mapsto az + b$  avec  $a \in \mathbb{C}$ . On peut écrire  $a = ke^{i\theta}$ , ainsi  $f$  est la composée de  $z \mapsto kz$  par  $z \mapsto e^{i\theta}z + b$ ,  $f$  est donc la composée d'une similitude de rapport  $k$  et d'un déplacement, c'est donc une similitude directe de rapport  $k = |a|$ .

Enfin, soit  $f$  une transformation plane dont la forme complexe est du type  $z \mapsto a\bar{z} + b$  avec  $a \in \mathbb{C}$ . Cette application est la composée de  $z \mapsto \bar{z}$  par  $z \mapsto az + b$ ;  $f$  est donc la composée de la réflexion d'axe  $(Ox)$  par une similitude directe: c'est une similitude directe de rapport  $k = |a|$ . ■

### 0.4 Applications.

### 0.5 Les triangles semblables.

#### Définition 0.5.1.

Deux configurations du plan sont dites semblables (respectivement directement semblables; respectivement indirectement semblables) lorsque l'une d'elles est l'image de l'autre par une similitude (respectivement une similitude directe; respectivement une similitude indirecte).

### Théorème 0.5.2.

Deux triangles  $ABC$  et  $A'B'C'$  sont semblables par une similitude  $f$  qui transforme  $A$  en  $A'$ ,  $B$  en  $B'$  et  $C$  en  $C'$  si, et seulement si on a l'une des trois conditions équivalentes suivantes:

1.  $\widehat{A} = \widehat{A}'$ ,  $\frac{A'B'}{AB} = \frac{A'C'}{AC}$ .
2.  $\widehat{A} = \widehat{A}'$ ,  $\widehat{B} = \widehat{B}'$  (d'où  $\widehat{C} = \widehat{C}'$ ).
3.  $\frac{A'B'}{AB} = \frac{B'C'}{BC} = \frac{C'A'}{CA}$ .

*Démonstration.* Pour démontrer ce théorème, on a besoin d'un lemme traitant des cas d'égalité des triangles:

### Lemme 0.5.3.

Deux triangles  $ABC$  et  $A'B'C'$  sont égaux par l'isométrie  $g$  qui transforme respectivement  $A$  en  $A'$ ,  $B$  en  $B'$  et  $C$  en  $C'$  si, et seulement si on a l'une des trois conditions équivalentes suivantes:

- (a)  $\widehat{A} = \widehat{A}'$ ,  $AB = A'B'$  et  $AC = A'C'$ .
- (b)  $BC = B'C'$ ,  $\widehat{B} = \widehat{B}'$  et  $\widehat{C} = \widehat{C}'$ .
- (c)  $AB = A'B'$ ,  $BC = B'C'$  et  $AC = A'C'$

*Démonstration.* Les trois conditions sont évidemment nécessaires.

Si le (a) est vérifié et  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = (\overrightarrow{A'B'}, \overrightarrow{A'C'}) [2\pi]$ , alors il existe un unique déplacement  $g$  envoyant  $(A, B)$  sur  $(A', B')$ . Soit  $C_1$  l'image de  $C$  par  $g$ , alors  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = (\overrightarrow{A'B'}, \overrightarrow{A'C_1}) = (\overrightarrow{A'B'}, \overrightarrow{A'C'}) [2\pi]$  et par hypothèse  $A'C' = A'C_1$  donc  $C' = C_1$ ; par conséquent,  $ABC$  et  $A'B'C'$  sont égaux (même directement égaux). Si le 1. est vérifié et  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = -(\overrightarrow{A'B'}, \overrightarrow{A'C'}) [2\pi]$ , alors il existe un unique antidéplacement  $g$  envoyant  $(A, B)$  sur  $(A', B')$  et le même raisonnement montre que  $ABC$  et  $A'B'C'$  sont indirectement égaux.

Si le (b) est vérifié et  $(\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA}) = (\overrightarrow{B'C'}, \overrightarrow{B'A'}) [2\pi]$ , alors comme  $(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB})$  et  $(\overrightarrow{C'A'}, \overrightarrow{C'B'})$  sont respectivement de même sens que  $(\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA})$  et  $(\overrightarrow{B'C'}, \overrightarrow{B'A'})$ , on a aussi  $(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) = (\overrightarrow{C'A'}, \overrightarrow{C'B'}) [2\pi]$ ;  $[BC]$  et  $[B'C']$  se correspondent par un déplacement  $g$  qui transforme  $A$  en  $A_1$  tel que  $(\overrightarrow{B'C'}, \overrightarrow{B'A'}) = (\overrightarrow{B'C'}, \overrightarrow{B'A_1'}) [2\pi]$  et  $(\overrightarrow{C'A'}, \overrightarrow{C'B'}) = (\overrightarrow{C'A_1'}, \overrightarrow{C'B'}) [2\pi]$ ; ces égalités impliquent  $A' = A_1$  et le résultat. La démonstration est analogue pour  $(\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA}) = -(\overrightarrow{B'C'}, \overrightarrow{B'A'}) [2\pi]$  en prenant pour  $g$  un antidéplacement.

Si le (c) est vérifié, alors il existe une isométrie  $g$  (un déplacement ou un antidéplacement) envoyant  $(A, B)$  sur  $(A', B')$ . Soit  $C_1$  l'image de  $C$  par  $g$ , alors  $A'C_1 = AC = A'C'$  et  $B'C_1 = BC = B'C'$ . Ainsi  $C_1$  se situe (comme  $C$ ) sur l'une des intersections du cercle de centre  $A'$ , de rayon  $A'C'$  et du cercle de centre  $B'$ , de rayon  $B'C'$ . Suivant que  $C$  est sur l'une ou l'autre des intersections, on choisit un déplacement ou un antidéplacement. ■

Comme une similitude conserve les angles et multiplie les longueurs par une constante  $k$ , les trois conditions du théorème sont nécessaires.

Inversement, si le 1. est vérifié (respectivement le 2.; respectivement le 3.) et si  $k = \frac{A'B'}{AB}$ , une homothétie de centre quelconque et de rapport  $\frac{1}{k}$  transforme  $A'B'C'$  en un triangle

$A''B''C''$  isométrique à  $ABC$  en vertu du (a) (respectivement (b); respectivement (c)) du lemme. La composée de l'isométrie qui transforme  $ABC$  en  $A''B''C''$  par l'homothétie inverse de la précédente est une similitude qui transforme  $ABC$  en  $A'B'C'$ . ■

**Remarques:** L'énoncé utilise des angles géométriques; s'il y a égalité des angles orientés correspondants, la similitude est directe et s'ils sont opposés, elle est indirecte.

## 0.6 Les rectangles semblables; format d'un rectangle.

### Définition 0.6.1.

Le format d'un rectangle est le rapport  $\varphi$  de sa longueur à sa largeur (c'est-à-dire du côté le plus long divisée par celle du côté le plus court).

### Proposition 0.6.2.

Deux rectangles sont semblables si, et seulement si il ont le même format.

*Démonstration.* Soit  $ABCD$  un rectangle et  $A'B'C'D'$  un autre rectangle. Il suffit de considérer le triangle  $ABC$  rectangle en  $A$  et  $A'B'C'$  rectangle en  $A'$  et le premier cas de similitude des triangles donne le résultat. ■

L'application pratique du format est le suivant:

### Proposition 0.6.3.

Soient  $ABCD$  un rectangle, et  $BCEF$  le rectangle tel que  $E$  et  $F$  appartiennent aux grands côtés de  $ABCD$ .

Les rectangles  $ABCD$  et  $BCEF$  sont semblables si, et seulement si les diagonales  $[AC]$  et  $[BE]$  sont orthogonales. Les deux centres de similitudes directes entre  $ABCD$  et  $BCEF$  sont alors à l'intersection de diagonales, en  $[AC] \cap [BE]$  et  $[BD] \cap [CF]$ .

*Démonstration.* S'il existe une telle similitude  $f$  de centre  $\Omega$  et de rapport  $k = \frac{BC}{AB}$ , elle transforme  $[AB]$  en  $[BC]$  ou  $[EF]$ , son angle est donc  $\pm \frac{\pi}{2}$ ; selon le signe, le quadruplet  $(A, B, C, D)$  est transformé en  $(B, C, E, F)$  ou en  $(E, F, B, C)$  et, dans les deux cas, la diagonale  $[AC]$  en  $[BE]$  qui sont donc orthogonales. La similitude  $f^2$  à pour angle  $\pi$ , c'est donc une homothétie  $H_{\Omega, -k^2}$  de même centre que  $f$ . Si l'angle de  $f$  est  $\frac{\pi}{2}$ ,  $f^2$  transforme  $(A, B, C, D)$  en  $(C, E, F', C')$  et, par suite, son centre est sur  $[AC] \cap [BE]$ . Le même raisonnement montre qu'une similitude directe d'angle  $-\frac{\pi}{2}$  qui transforme  $ABCD$  en  $EFCE$  a son centre  $\Omega'$  à l'intersection des deux diagonales orthogonales  $[BD]$  et  $[CF]$ .

Inversement, si  $(AC)$  et  $(BE)$  sont orthogonales en  $\Omega$  (et  $(BD)$  et  $(EF)$  orthogonales en  $\Omega'$ ) les deux similitudes directes de rapport  $k$ , de centres respectifs  $\Omega$  et  $\Omega'$ , d'angles respectifs  $\frac{\pi}{2}$  et  $-\frac{\pi}{2}$  transforment  $ABCD$  en  $BCEF$  (en effet, pour l'angle  $\frac{\pi}{2}$ , l'image de  $ABCD$  est un rectangle aux côtés parallèles à ceux de  $ABCD$  et l'image de la diagonale  $[AC]$  est  $[BE]$ ). ■

### Exemples:

- Le format commercial: c'est le format normalisé (désigné par les sigles  $A1, A2, A3, A4, \dots$ ) du papier commercialisé pour les bureaux; égal à  $\sqrt{2}$ , il correspond à des points  $E$  et  $F$  situés en les milieux respectifs de  $[CD]$  et  $[AB]$ . Ainsi la découpe d'une feuille de papier en deux parties égales fournit deux feuilles de même format.
- Le rectangle d'or: le format est le nombre d'or  $\frac{1+\sqrt{5}}{2}$ ; cela correspond au fait que  $AFED$  est un carré. Ainsi, le petit rectangle est à la fois semblable au grand et "complémentaire" d'un carré.