

Droites et plans dans l'espace. Equations. Positions relatives; plans contenant une droite donnée.

Pré-requis:

◇ La connaissance de la structure d'espace affine de l'espace (Calcul de vecteurs et relation de Chasles).

Soit $\vec{\mathcal{E}}$ un espace vectoriel sur un corps \mathbb{K} , une structure d'espace affine de direction $\vec{\mathcal{E}}$ sur un ensemble \mathcal{E} est la donnée pour tout couple $(A, B) \in \mathcal{E} \times \mathcal{E}$ d'un vecteur associé noté \overrightarrow{AB} de sorte que:

•

$$\forall (A, B, C) \in \mathcal{E}^3, \quad \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC} \quad (\text{Relation de Chasles}).$$

•

$$\forall M \in \mathcal{E}, \forall \vec{u} \in \vec{\mathcal{E}}, \exists ! N \in \mathcal{E}, \vec{u} = \overrightarrow{MN}$$

(Notation de Grassmann: $N = M + \vec{u}$.)

On dit alors que N est le translaté de M par \vec{u} .

◇ Définition de bases et de dimension d'un espace vectoriel et de la somme de deux espaces vectoriels ($\dim(\vec{\mathcal{F}} + \vec{\mathcal{G}}) = \dim(\vec{\mathcal{F}}) + \dim(\vec{\mathcal{G}}) - \dim(\vec{\mathcal{F}} \cap \vec{\mathcal{G}})$).

Cadre: On se place dans un espace affine \mathcal{E} de dimension 3 et on note $\vec{\mathcal{E}}$ son espace vectoriel associé.

0.1 Droites et plans dans l'espace.

Définition 0.1.1.

Soient $A \in \mathcal{E}$ et $\vec{\mathcal{F}}$ un sous-espace vectoriel de $\vec{\mathcal{E}}$.

Le sous-espace affine (ou variété affine) \mathcal{F} de \mathcal{E} passant par A et de sous-espace directeur (ou direction) $\vec{\mathcal{F}}$ est l'ensemble des translatés de A par les vecteurs de $\vec{\mathcal{F}}$.

Avec la notation de Grassmann, cela s'écrit $\mathcal{F} = A + \vec{\mathcal{F}}$.

Vocabulaire: La dimension d'une variété affine est celle de son espace vectoriel associé.

Définition 0.1.2.

Un sous-espace affine de dimension 1 (respectivement 2) de \mathcal{E} est une droite (respectivement un plan) de \mathcal{E} .

Notation: Une droite \mathcal{D} passant par A est de vecteur directeur \vec{u} sera notée systématiquement $\mathcal{D}(A, \vec{u})$ et un plan \mathcal{P} passant par A et de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} sera noté $\mathcal{P}(A, \vec{u}, \vec{v})$.

Propriétés 0.1.3.

Soient $\mathcal{D}(A, \vec{u})$ et $\mathcal{P}(A, \vec{u}, \vec{v})$. On a:

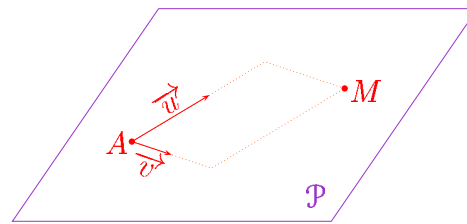
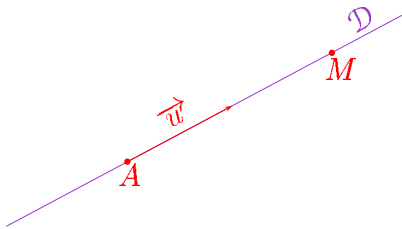
$$M \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \exists! \lambda \in \mathbb{R}, \overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u}.$$

et

$$M \in \mathcal{P} \Leftrightarrow \exists! (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u} + \mu \vec{v}.$$

On dit alors, que $\overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u}$ et $\overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u} + \mu \vec{v}$ sont les équations vectorielles paramétriques respectives de la droite \mathcal{D} et du plan \mathcal{P} .

Démonstration. Ceci découle directement de la définition d'un sous-espace affine et de la structure d'espace affine. ■



0.2 Positions relatives.

Définition 0.2.1.

Soient \mathcal{F} et \mathcal{G} deux sous-espaces affines.

On dit que \mathcal{F} et \mathcal{G} sont:

- ◊ confondus lorsque $\mathcal{F} = \mathcal{G}$.
- ◊ sécants lorsque $\mathcal{F} \neq \mathcal{G}$ et $\mathcal{F} \cap \mathcal{G} \neq \emptyset$.
- ◊ coplanaire lorsque $\overrightarrow{\mathcal{F}} + \overrightarrow{\mathcal{G}}$ est un plan vectoriel.
- ◊ \mathcal{F} est parallèle à \mathcal{G} lorsque $\overrightarrow{\mathcal{F}} \subset \overrightarrow{\mathcal{G}}$.

Théorème 0.2.2.

Soient $\overrightarrow{\mathcal{F}}$ et $\overrightarrow{\mathcal{G}}$ deux sous-espaces vectoriels de $\overrightarrow{\mathcal{E}}$ et $(A, B) \in \mathcal{E}^2$.

Les variétés affines $\mathcal{F} = A + \overrightarrow{\mathcal{F}}$ et $\mathcal{G} = B + \overrightarrow{\mathcal{G}}$ ont un point commun C si, et seulement si $\overrightarrow{AB} \in \overrightarrow{\mathcal{F}} + \overrightarrow{\mathcal{G}}$.

Démonstration. Il existe $C \in \mathcal{F} \cap \mathcal{G}$, si, et seulement si il existe $(\vec{u}, \vec{v}) \in \overrightarrow{\mathcal{F}} \times \overrightarrow{\mathcal{G}}$ tel que $C = A + \vec{u} = B + \vec{v}$, ce qui est équivalent à $B = A + \vec{u} - \vec{v}$, c'est-à-dire $\overrightarrow{AB} = \vec{u} - \vec{v}$ qui est un vecteur de $\overrightarrow{\mathcal{F}} + \overrightarrow{\mathcal{G}}$. ■

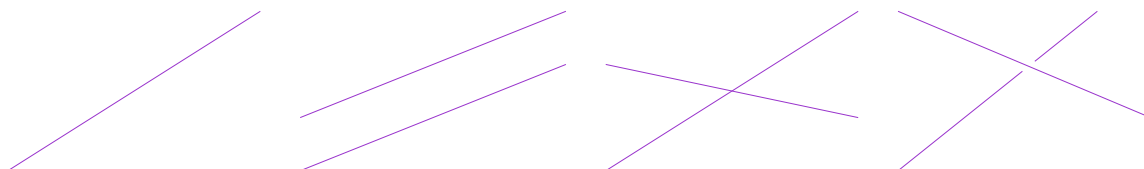
Remarque: Lorsque $\overrightarrow{\mathcal{F}} \oplus \overrightarrow{\mathcal{G}} = \overrightarrow{\mathcal{E}}$, un tel point C est unique, car \overrightarrow{AB} se décompose de manière unique: $\overrightarrow{AB} = \vec{u} - \vec{v}$.

Il découle directement de ce théorème:

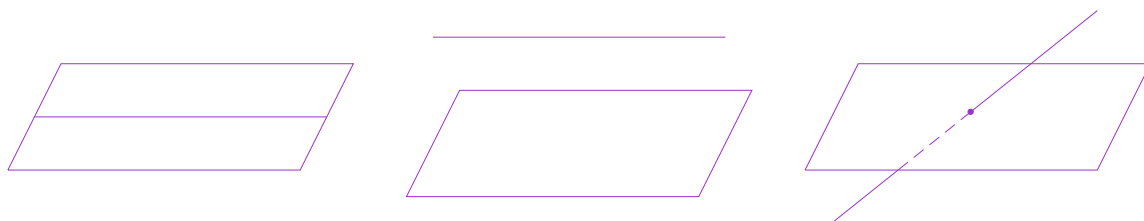
Corollaire 0.2.3.

Soient $\mathcal{D}(A, \vec{u})$, $\mathcal{D}'(A', \vec{u}')$, $\mathcal{P}(B, \vec{v}_1, \vec{v}_2)$ et $\mathcal{P}'(B', \vec{v}'_1, \vec{v}'_2)$.

- \mathcal{D} et \mathcal{D}' sont:
 - ◊ confondues si, et seulement si \vec{u} , \vec{v} et \overrightarrow{AB} sont tous colinéaires.
 - ◊ parallèle disjointes si, et seulement si \vec{u} et \vec{v} sont liés et \overrightarrow{AB} ne leur est pas colinéaires.
 - ◊ sécantes si, et seulement si \vec{u} et \vec{v} sont libres et $\overrightarrow{AB} \in \text{vect}(\vec{u}, \vec{v})$ (sous-espace vectoriel engendré par \vec{u} et \vec{v}).
 - ◊ non coplanaires si, et seulement si \vec{u} et \vec{v} sont libres et $\overrightarrow{AB} \notin \text{vect}(\vec{u}, \vec{v})$.



- \mathcal{D} est:
 - ◊ contenue dans \mathcal{P} si, et seulement si $\overrightarrow{D} \subset \overrightarrow{\mathcal{P}}$ et $\overrightarrow{AB} \in \overrightarrow{\mathcal{P}}$.
 - ◊ disjointe et parallèle à \mathcal{P} si, et seulement si $\overrightarrow{D} \subset \overrightarrow{\mathcal{P}}$ et $\overrightarrow{AB} \notin \overrightarrow{\mathcal{P}}$.
 - ◊ sécante à \mathcal{P} si, et seulement si $\overrightarrow{D} \not\subset \overrightarrow{\mathcal{P}}$.



- \mathcal{P} et \mathcal{P}' sont:
 - ◊ confondus si, et seulement si $\overrightarrow{\mathcal{P}} = \overrightarrow{\mathcal{P}'}$ et $\overrightarrow{AB} \in \overrightarrow{\mathcal{P}}$.
 - ◊ parallèles si, et seulement si $\overrightarrow{\mathcal{P}} = \overrightarrow{\mathcal{P}'}$ et $\overrightarrow{AB} \notin \overrightarrow{\mathcal{P}}$.
 - ◊ sécants si, et seulement si $\overrightarrow{\mathcal{P}} \neq \overrightarrow{\mathcal{P}'}$.

